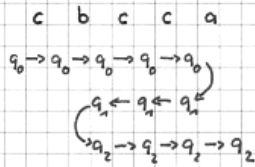
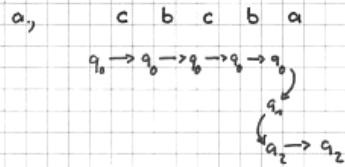


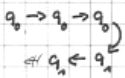
Aufgabe 1

Blatt #6

(1)



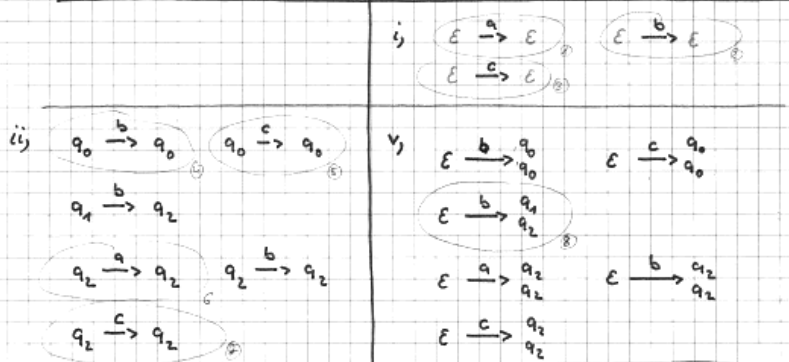
c c a b



b, Wir konstruieren die Übergänge systematisch gemäß der induktiven Vorschrift aus der Vorlesung:

ungerade Kreuzungsfolgen
 $\rightarrow Q \rightarrow$

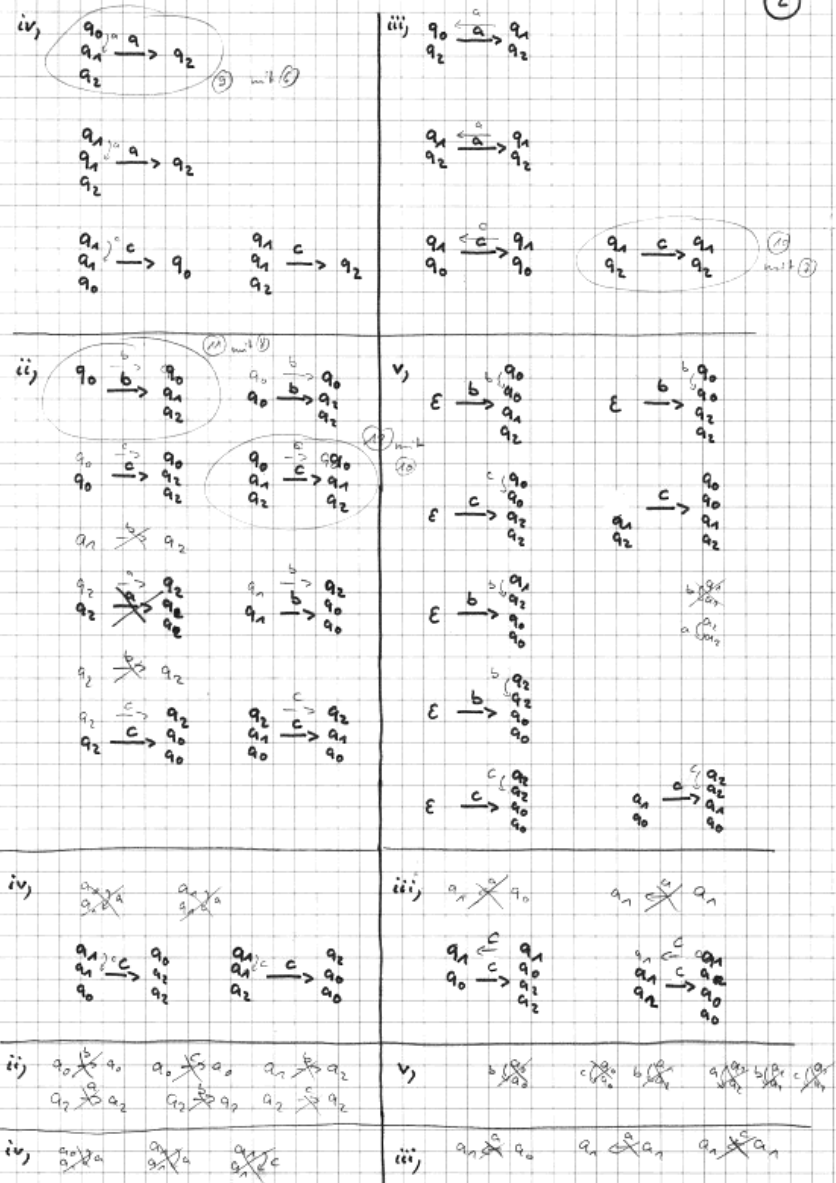
gerade Kreuzungsfolgen
 $\rightarrow Q \rightarrow$



Aufgabe 1 b. (Forts.)

Blatt #6

(2)



Aufgabe 1 (Forts.)

Blatt 6
③

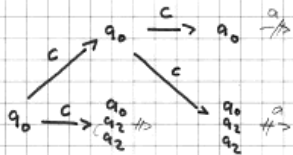
c) $w = c b c b a :$

$$q_0 \xrightarrow{c} q_0 \xrightarrow{b} q_0 \xrightarrow{c} q_0 \xrightarrow{b} \begin{matrix} q_0 \\ q_1 \\ q_2 \end{matrix} \xrightarrow{a} q_2$$

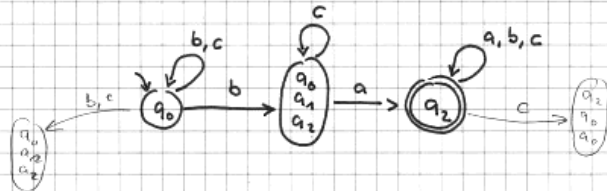
$w = c b c c a :$

$$q_0 \xrightarrow{c} q_0 \xrightarrow{b} \begin{matrix} q_0 \\ q_1 \\ q_2 \end{matrix} \xrightarrow{c} \begin{matrix} q_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{matrix} \xrightarrow{c} \begin{matrix} q_0 \\ a_1 \\ q_2 \end{matrix} \xrightarrow{a} q_2$$

Mögliche Herleitungen für $w = c c a b$



NB: Der erreichbare Teil des konstruierten Automaten aus Aufgabe 1 b sieht wie folgt aus:



Die akzeptierte Sprache ist (wie erwartet):

$$(b+c)^* b c^* a (a+b+c)^*$$

Aufgabe 2

Blatt 6
④

a) Syntaktisches "Ausmultiplizieren" ergibt:

$$X_1 = (b+c)X_1 + bX_2 + \emptyset X_3 + \emptyset$$

$$X_2 = \emptyset X_1 + cX_2 + aX_3 + \emptyset$$

$$X_3 = \emptyset X_1 + \emptyset X_2 + (a+b+c)X_3 + \epsilon$$

Vereinfachung ergibt $\emptyset X = \emptyset \quad w = \emptyset = w$

$$X_1 = (b+c)X_1 + bX_2$$

$$X_2 = cX_2 + aX_3$$

$$X_3 = (a+b+c)X_3 + \epsilon$$

b) Dieses Gleichungssystem können wir unmittelbar in eine rechtslineare Grammatik übersetzen

$$X_1 \rightarrow bX_1 \quad X_1 \rightarrow cX_1$$

$$X_1 \rightarrow bX_2$$

$$X_2 \rightarrow cX_2 \quad X_2 \rightarrow aX_3$$

$$X_3 \rightarrow aX_3 \quad X_3 \rightarrow bX_3$$

$$X_3 \rightarrow cX_3$$

$$X_3 \rightarrow \epsilon$$

wobei X_1, X_2, X_3 Variablen bzw. Nonterminale sind

Wenn wir X_i als Startsymbol wählen, ist $L(G_i)$

eine Lösung des Gleichungssystems für Variable X_i .

Aufgabe 2 (Forts.)

Blatt 6

erhält LWE-wert (d.h. $a+b+c$) $\textcircled{5}$

$$c) \quad X_3 = (a+b+c) X_3 + c$$

Mit der Gleichungsauf Lö sungsregel erhalten

wir:
$$X_3 = (a+b+c)^* c = (a+b+c)^*$$

Einsetzen von X_3 in die Gleichung für

X_2 ergibt:

$$X_2 = c X_2 + a(a+b+c)^*$$

Mit der Gleichungsauf Lö sungsregel erhalten

wir:

$$X_2 = c^* a (a+b+c)^*$$

Einsetzen von X_2 (und X_3) in die Gleichung

für X_1 ergibt:

$$X_1 = (b+c) X_1 + bc^* a (a+b+c)^*$$

Mit der Gleichungsauf Lö sungsregel erhalten

wir:

$$X_1 = (b+c)^* bc^* a (a+b+c)^*$$

$$\begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \\ X_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (b+c)^* bc^* a (a+b+c)^* \\ c^* a (a+b+c)^* \\ (a+b+c)^* \end{bmatrix}$$

ist also die eindeutige Lösung des Gleichungssystems

Aufgabe (Forts.)

Blatt 6

 $\textcircled{6}$

$$d) \quad X_n = w_{n1} X_1 + \dots + w_{nn} X_n + u_n$$

$$= w_{n1} X_1 + w_{n2} X_2 + \dots + w_{nn} X_n + u_n$$

Mit der Gleichungsauf Lö sungsregel erhalten

wir:

wenn es nicht gemäß Voraussetzung die LWE-wert ist

$$X_n = w_{nn}^* (w_{n1} X_1 + \dots + w_{nn} X_n + u_n)$$

$$= w_{nn}^* w_{n1} X_1 + \dots + w_{nn}^* w_{nn} X_n + w_{nn}^* u_n$$

Einsetzen in die Gleichung

$$X_i = w_{i1} X_1 + \dots + w_{in} X_n + u_i$$

ergibt:

$$X_i = w_{i1} X_1 + \dots + w_{in} X_n + u_i$$

$$w_{i1} (w_{nn}^* w_{n1} X_1 + \dots + w_{nn}^* w_{nn} X_n + w_{nn}^* u_n)$$

$$= (w_{i1} + w_{i1} w_{nn}^* w_{n1}) X_1 + \dots + (w_{in} + w_{i1} w_{nn}^* w_{nn}) X_n$$

$$+ u_i + w_{i1} w_{nn}^* u_n$$

Wir können also das Lö sen eines linearen

Gleichungssystems der Dimension $n \geq 2$ auf

das Lö sen eines Gleichungssystems der

Dimension $n-1$ zurück führen:

Aufgabe 2 d (Forts.)

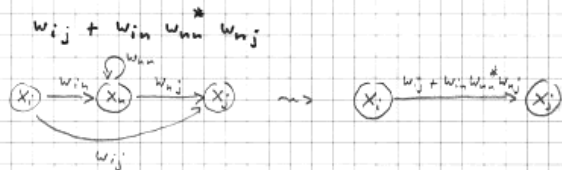
Blatt 6

7

$$\begin{bmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} w_{11} + w_{12} w_{21}^* & w_{12} & \dots & w_{1n} + w_{12} w_{22}^* & w_{13} & \dots & w_{1n} + w_{12} w_{2n}^* \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ w_{n1} + w_{n2} w_{21}^* & w_{n2} & \dots & w_{nn} + w_{n2} w_{22}^* & w_{n3} & \dots & w_{nn} + w_{n2} w_{2n}^* \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1 + w_{12} w_{21}^* u_2 \\ \vdots \\ u_n + w_{n2} w_{2n}^* u_n \end{bmatrix}$$

Da wir ein Gleichungssystem der Dimension n durch Gleichungslösung lösen können, haben wir nun ein Verfahren zur Lösung beliebiger Gleichungssysteme (für die die w_{ij} die LVE nicht erfüllen).

Tatsächlich ist dieses Verfahren im wesentlichen das Verfahren, das wir zur Konstruktion eines zu einem endlichen Automaten gehörigen regulären Ausdrucks betrachtet haben:



e, Im allgemeinen ist die Lösung eines Gleichungssystems mit w_{ij} , die die LVE erfüllen nicht eindeutig!

Ein fauchles Gegenbeispiel: $[X_n] = [E][X_n] + [\emptyset]$

Aufgabe 2 (Forts.)

Blatt 6

8

f.)

$$\begin{bmatrix} q \\ p \\ r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \emptyset & a & b \\ a & \emptyset & b \\ b & a & \emptyset \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} q \\ p \\ r \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \emptyset \\ \epsilon \\ \epsilon \end{bmatrix}$$

$\left. \begin{array}{l} \leftarrow q \text{ ist kein Endzustand} \\ \left. \begin{array}{l} \epsilon \text{ und } \epsilon \text{ sind} \\ \text{Endzustände} \end{array} \right\} \end{array} \right\}$

- Zustände des Automaten werden die Variablen des Gleichungssystems.
- Die Matrix beschreibt die Übergänge
- Der Vektor u die Endzustände
 ϵ -Eintrag für q oder q Endzustand
 \emptyset -Eintrag, wenn q kein Endzustand

g.) $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ ein buchstabierender Automat mit $Q = \{q_0, q_1, q_2, \dots, q_n\}$

Autodirekten alle Übergänge von q_i nach q_j

Wir definieren $w_{ij} = \sum_{a \in \Sigma} a \delta(q_i, a, q_j)$

(Wenn kein $a \in \Sigma$ mit $\delta(q_i, a, q_j)$ ex. gilt $w_{ij} = \emptyset$)

und $u_i = \begin{cases} \emptyset & q_i \notin F \\ \epsilon & q_i \in F \end{cases}$

Dann besitzt das Gleichungssystem

$$\begin{bmatrix} q_0 \\ q_1 \\ \vdots \\ q_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} w_{11} & \dots & w_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ w_{n1} & \dots & w_{nn} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} q_0 \\ \vdots \\ q_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix}$$

eine eindeutige Lösung und für die Lösung $\begin{bmatrix} L_0 \\ \vdots \\ L_n \end{bmatrix}$ gilt $L_0 = L(A)$.